Yokis / Telerruptor persiana vía radio



Ficha producto

Ref.: MVR500ERP Cod.: 5454467

Descripción general

Telerruptor electrónico vía radio gama POWER para el control y la centralización de persianas fabricado en la EU.

Como ventajas destacar:

Compatible con todos los tipos y marcas de persianas con motor de 3 hilos (Aprimatic, Somfy, Bubendorff, etc).

Su control de par integrado evitara daños en la persiana o en el motor cuando existan obstáculos.

Programación diaria integrada, gestión multizona de escenarios y uso de mando a distancia.

Receptores mixtos radio e hilo para instalaciones que se adaptan a cualquier exigencia.



Características

Telerruptor persiana vía radio 500W para empotrar.

Accionamiento con pulsador individual: una pulsación permite abrir o cerrar completamente la persiana.

Accionamiento con pulsador doble (no enclavado): una pulsación en el pulsador de subida permite la subida y la parada de la subida. Una pulsación en el pulsador de bajada permite la bajada y la parada de la bajada. Para este montaje es necesario el accesorio R12M - 5454073.

Posición intermedia: permite llevar la persiana a una posición intermedia, fijada previamente con una doble pulsación sobre el pulsador.

Programación diaria: permite una apertura y un cierre automático de la persiana con dos horas escogidas por el usuario.

Especificaciones

Potencia motor 3 hilos 230 V - 2A - Máx. 500 VA Tensión de red 230V~(+10%-15%)-50Hz

`Consumo

Alcance radio dentro de la misma habitación (<100m2) Alcance radio En ausencia de obstáculos 250m

Frecuencia radio 2,4 Ghz Nivel sonoro < 60 dB a 20 cm de -20°C a +50°C `Temperatura ambiente `Humedad relativa del 0% al 70% **Dimensiones** 48 x 33 x 22,5 mm `Peso 28,5 gr

Cargas compatibles

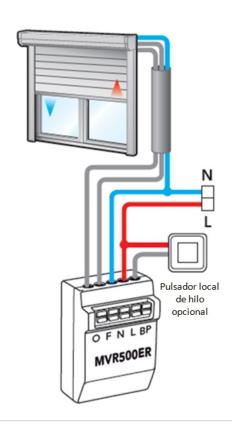
*Nota: tener en cuenta la reducción del alcance en presencia de elementos metálicos, paredes o tabiques.

Yokis / Telerruptor persiana vía radio

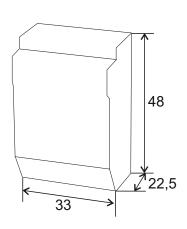


Ficha producto Ref.: MVR500ER Cod.: 5454452





Dimensiones



Programación

Número Pulsaciones

2
3
4
5
7
8
9
10
12
14
16
17
19
20
21
22
23
24
25
26

Función

Regreso a la posición intermedia

Apertura centralizada con pulsador individual Cierre centralizado con pulsador individual Memorización posición actual como intermedia Programación diaria de la poción intermedia Programación diaria de la hora de cierre Programación diaria de la hora de apertura Anulación todas las programaciones diarias Fijar final de carrera electrónico inferior Fijar final de carrera electrónico superior Anulación de los finales de carrera Suprimir el movimiento inverso por sobrecarga Aumentar el para del motor Inversión lógica de los hilos de subida y bajada Bloqueo de las configuraciones instalador Desactivación de la programación diaria Autorización de las configuraciones instalador Desactivación finales de carrera y par motor Restablecer módulo de fabrica Suprimir para motor